

VISION SENSOR DATAVS2 REID

DATAVS2-06-REID
Vision Sensor 6mm Linse ID

- Controller til strekkode, Datamatrix og OCV
- Hukommelse til op mod 20 forskellige inspektioner
- 3 udgange
- R232 interface



PRODUKTBESKRIVELSE

DataVS2 är en serie Visionsensorer för flexibla lösningar för maskin applikationer.

Sensorn är komplett med optik, röd LED-belysning och elektronik i ett kompakt hus. Parametrarna i sensorn sätts via PC genom Ethernet-kommunikation.

Mjukvaran bifogas med sensorn och är utvecklad för att leda användaren steg för steg genom parameter sättningen. DataVS2 är tillgänglig i 4 olika versioner med olika kontrollverktyg.

Identification ID - Läser streckkod, datamatrix och OCV.



TEKNISKA DATA

| | |
|------------------------------------|---|
| Matningsspänning | 24 V DC \pm 10 % |
| Rippel | 1Vpp max med belysning 2Vpp utan belysning |
| Strömförbrukning | 100 mA vid 24 VDC (utan belysning) |
| Utgångstyp | 3 PNP, 100 mA max |
| | RS232 |
| Upplösning | 640x480 (VGA) |
| Nätverks interface | M12 4-polig Ethernet 10/100 Mbs |
| Gränssnitt extern belysning | Strobe signal (24 V PNP N.O) |
| Bildfrekvens | 60 fps |
| optik | integrerad (6 mm/8 mm/12 mm/16 mm) |

| | |
|--------------------|--|
| Indikering | 4 LED |
| Anslutning | M12 8-polig A-kodad M12 4-polig D-kodad |
| Skyddsklass | IP50 |
| Kapslingsmaterial | Aluminiumlegering/ABS |
| Vikt | 125 g |
| Arbetstemperatur | -10 till +50 °C |
| Lagringstemperatur | -25 till +70 °C |

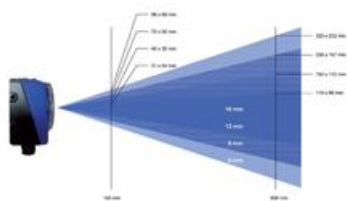
KONTROLLVERKTYG



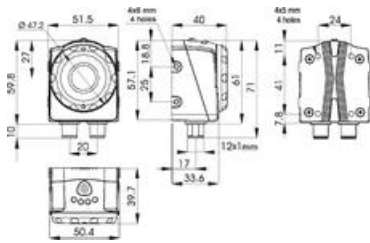
LÄSFÄLT

Läsfält

| Arbetsavstånd(mm) | Läsfält (Bredd x Höjd) i mm | | | |
|-------------------|-----------------------------|-------------------|-------------------|-------------------|
| | DATAVS2-16-DE-xxx | DATAVS2-12-DE-xxx | DATAVS2-08-DE-xxx | DATAVS2-06-DE-xxx |
| 50 | - | 17 x 12 | 25 x 20 | 42 x 30 |
| 80 | - | 25 x 20 | 40 x 30 | 60 x 41 |
| 110 | - | 33 x 25 | 55 x 40 | 80 x 55 |
| 140 | 31 x 24 | 45 x 35 | 70 x 50 | 98 x 69 |
| 170 | 39 x 29 | 53 x 38 | 85 x 60 | 118 x 83 |
| 200 | 46 x 34 | 60 x 50 | 100 x 70 | 138 x 92 |
| 300 | 70 x 53 | 90 x 65 | 145 x 103 | 201 x 140 |
| 400 | 94 x 71 | 121 x 82 | 186 x 132 | 265 x 189 |
| 500 | 118 x 89 | 150 x 110 | 236 x 167 | 330 x 232 |
| 600 | 143 x 107 | 185 x 130 | 282 x 232 | 385 x 270 |



MÅTT



INKOPPLING



BESTÄLLNINGSNUMMER

| Beställningsnr | Beskrivning | Utgång |
|-----------------|------------------|-------------------|
| DATAVS2-06-REID | 6 mm lins, ID | 3 utgångar, RS232 |
| DATAVS2-08-REID | 8 mm lins, ID | 3 utgångar, RS232 |
| DATAVS2-12-REID | 12 mm lins, ID | 3 utgångar, RS232 |
| DATAVS2-16-REID | 16 mm lins, ID | 3 utgångar, RS232 |
| DATAVSCVRJ45D03 | Ethernetkabel 3m | |

DOWNLOAD

| | |
|----------|-----------------------|
| Datablad | Hämta |
| Manual | Hämta |

SPECIFIKATIONER

| | |
|-----------------------|--|
| Billedfrekvens | 60 |
| Effektforbrug | 0,1 A |
| Elektrisk tilslutning | 4-polet kontakt M12 stik, 8-polet kontakt M12 stik |
| IP-klasse | IP50 |
| Materiale kapsling | Aluminium |
| Materiale linse | ABS-plast |
| Opløsning | 640x480 (VGA) |
| Spænding DC max | 24 V |
| Spænding DC min | 24 V |
| Spændingstolerance | 10% |
| Temperaturområde fra | -10 °C |

Temperaturområde til

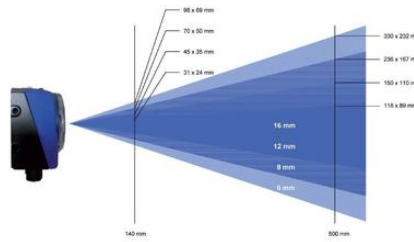
50 °C

Udgang

3xPNP, RS232

Udgangsstrøm max

0,1 A

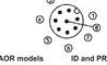


M12 4-pole Ethernet



- 1 = white/orange = RX+
- 2 = white/green = TX+
- 3 = orange = RX-
- 4 = green = TX-

M12 8-pole (power supply and IO)



OBJ and AOR models

- 1 = white = digital input 1
- 2 = brown = 24 VDC
- 3 = green = configurable output
- 4 = yellow = output 1
- 5 = grey = output 2
- 6 = pink = output 3
- 7 = blue = GND
- 8 = red = external trigger

ID and PRO models

- 1 = white = RS232 RX
- 2 = brown = 24 VDC
- 3 = green = configurable output
- 4 = yellow = output 1
- 5 = grey = output 2
- 6 = pink = RS232 TX
- 7 = blue = GND
- 8 = red = external trigger

- Step 1: Image Setup**
- The first step consists in connecting the sensor and configuring the image quality parameters. When the desired results are obtained, the user can memorize the image that will be used as a template during sensor functioning.
- Step 2: Teach**
- The second step establishes the acceptance criteria to distinguish objects from wastes. One or more controls can be selected according to the task to carry-out.
- Step 3: Run**
- The third step configures the sensor digital outputs, simulates sensor functioning on the PC to verify the controls chosen and activates the operating phase on the sensor using the PC only to control the diagnostics.

